GEIGER Antriebstechnik

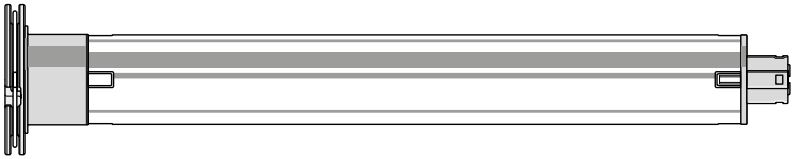
Moteur tubulaire :

GEIGER-SOLIDline

Commande du moteur :

GEIGER-VariousWireless/X01 (GU45..F03)

pour volets roulants avec stoppeurs et verrous automatiques



FR **Notice originale de montage et d'utilisation** **FR**

Index des contenus

1. Généralités 2
2. Garantie 2
3. Utilisation conforme 3
4. Consignes de sécurité 3
5. Consignes de sécurité pour le montage 4
6. Instructions de montage 5
7. Information pour l'électricien 6
8. Mise en service 6
9. Programmation/Suppression de la télécommande 7
10. Mode de programmation des fins de course 8
11. Réglage des fins de course 9
12. Programmation de la position intermédiaire 9
13. Commande groupée 10
14. Déconnexion de la fonction «courte distance» 11
15. Télécommande 12
16. Atteindre les positions de fin de course 12
17. Détection d'obstacle 13
18. Recalage des fins de course 13
19. Guide de dépannage 14
20. Maintenance 14
21. Déclaration de conformité 15
22. Caractéristiques techniques 16
23. Recyclage 16

FR

1. Généralités

Cher Client,
En achetant un de nos moteurs, vous avez choisi un produit de qualité de la maison GEIGER. Nous vous remercions de votre choix et de la confiance que vous placez en nous.

Avant de mettre en fonction ce moteur, lisez avec attention les consignes de sécurité qui suivent. Elles ont pour but de prévenir les risques et d'éviter les dommages corporels et matériels.

Les instructions de montage et d'utilisation contiennent d'importantes informations pour le monteur, l'électricien et l'utilisateur. Garder ce document pendant toute la durée de vie du produit. Le transmettre à tout propriétaire ou utilisateur ultérieur du produit.

2. Garantie

La garantie légale et contractuelle couvrant les défauts matériels et la responsabilité du fabricant s'éteint en cas d'installation non conforme à ces instructions de montage et d'utilisation et /ou tout changement structurel.

3. Utilisation conforme

Les moteurs de la série **SOLIDline (GU45.. F03)** avec fin de course électronique sont conçus pour le fonctionnement de volets roulants avec stoppeurs et verrous automatiques.

Les moteurs ne doivent pas être utilisés pour la manœuvre de portes et grilles de garage, meubles et appareils de levage.

GU 45 xx x

- **x** – Commande du moteur
- **xx** – Couple en Nm
- **45** – Diamètre du moteur
- **GU** – Moteur universel GEIGER

4. Consignes de sécurité

ATTENTION : Consignes de sécurité importantes. Le non-respect de ces consignes peut causer de sérieuses blessures.

- **Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commandes fixes. Mettre les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.**
- **Contrôler régulièrement le parfait équilibre, l'absence d'usure et, le cas échéant, tout endommagement au niveau des câbles et des ressorts.**
- **Surveiller la protection solaire en mouvement et tenir les personnes à distance jusqu'à ce que la protection solaire soit complétement fermée.**
- **En utilisant l'interrupteur avec la protection solaire en position ouverte, rester vigilant car elle peut tomber à toute vitesse si les ressorts ou les bandes sont brisés ou relâchés.**
- **Ne pas utiliser le dispositif si des travaux doivent être effectués à proximité, comme par exemple le nettoyage des vitres.**
- **Déconnecter le dispositif commandé automatiquement du réseau d'alimentation si des travaux doivent être effectués à proximité, comme par exemple le nettoyage des vitres.**
- **Observer la zone de danger pendant le fonctionnement du dispositif.**
- **Ne pas employer le dispositif si des personnes ou des objets se situent dans la zone de danger.**
- **En cas de dommages il est impératif d'immobiliser le dispositif jusqu'à sa remise en état.**
- **Lors de travaux d'entretien ou de nettoyage, il est impératif de mettre à l'arrêt le dispositif.**
- **Éliminer ou sécuriser les points d'écrasement et de cisaillement.**
- **Cet appareil peut être utilisé par des enfants de plus de 8 ans et des personnes aux capacités physiques, sensorielles ou mentales réduites, ou manquant d'expérience ou de connaissance, s'ils peuvent bénéficier d'une surveillance ou d'instructions préalables concernant le bon usage de l'appareil et s'ils sont à même de mesurer les risques potentiels liés à l'utilisation de l'appareil.**
- **Le niveau de pression acoustique est inférieur à 70 dB(A).**
- **Le dispositif doit être déconnecté du réseau d'alimentation lors de travaux d'entretien ou lors du remplacement de pièces.**
  Si le dispositif est déconnecté en débranchant une prise, l'utilisateur doit toujours pouvoir contrôler – peu importe sa position – que la prise est bien retirée.
  Si cela n'est pas possible – en raison du type de construction ou de l'installation – le débranchement doit être effectué par verrouillage en position débrochée (par exemple isolateur).
- **Le tube du moteur peut devenir très chaud lors d'une utilisation prolongée.**
  Lors de travaux sur le dispositif, veiller à laisser le tube suffisamment refroidir avant d'y toucher.

5. Consignes de sécurité pour le montage

ATTENTION: Consignes de sécurité importantes. Respecter toutes les instructions de montage, car un montage mal effectué peut être à l'origine de blessures graves.

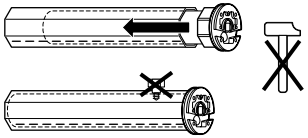
- **En cas de montage du moteur sans aucune protection mécanique des éléments mobiles ou du tube du moteur qui risque de devenir très chaud, le moteur doit être placé à une hauteur minimum de 2,5 m au-dessus du sol ou de toute autre surface, qui donne accès au moteur.**
- **Avant d'installer le moteur, retirer tous les câbles inutiles et désactiver l'ensemble des dispositifs non nécessaires à sa commande.**
- **L'interrupteur doit être monté à une hauteur inférieure à 1,8 m.**
- **Si le moteur est commandé à l'aide d'un interrupteur ou d'un bouton-poussoir, ceux-ci doivent être placés de manière à être visibles du dispositif. Ils ne doivent pas être placés à proximité d'éléments mobiles. La hauteur de l'installation doit être au moins de 1,5 m au-dessus du sol.**
- **Les dispositifs fixes de commande doivent être placés de façon visible.**
- **En cas de dispositifs à extension horizontale, une distance horizontale d'au moins 0,4 m doit être respectée entre la partie entraînée complétement étendue et toute autre partie fixe.**
- **La vitesse nominale et le couple nominal du moteur doivent être compatibles avec le dispositif.**
- **Le matériel de montage utilisé doit être conçu pour le couple nominal sélectionné.**
- **De bonnes connaissances techniques et de bonnes compétences en mécanique sont nécessaires pour installer le dispositif. Une mauvaise installation peut entraîner des blessures graves. Les travaux électriques doivent être effectués par un électricien qualifié conformément aux réglementations locales en vigueur.**
- **N'utiliser que des câbles de raccordement adaptés aux conditions environnementales et répondant aux exigences relatives à la construction (voir catalogue d'accessoires).**
- **Si l'appareil n'a pas de câble de raccordement, ni de fiche ou d'autres dispositifs pour le déconnecter du réseau avec ouverture des contacts sur chaque pôle pour garantir la déconnexion totale selon les conditions de la catégorie III de surtension, un système de déconnexion doit être intégré dans l'installation électrique fixe conformément aux règles de câblage.**
- **Ne pas monter les câbles de raccordement à proximité de surfaces chaudes.**
- **Le branchement au réseau du moteur doit être accessible après l'installation.**
- **Les câbles de raccordement endommagés doivent être remplacés par des câbles de raccordement GEIGER du même type.**
- **La fixation de l'appareil doit être effectuée selon les instructions de montage. Ne pas utiliser de colle, cette méthode se révélant peu fiable.**

6. Instructions de montage

Avant le montage, il faut vérifier la consistance de la maçonnerie et du sous-sol.

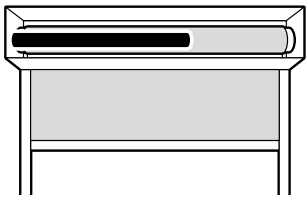
Avant l'installation, veuillez vérifier les câbles et assurez-vous que le moteur n'est pas endommagé.

Attention : si le tube est vissé/riveté avec l'embout, il faut mesurer la distance entre l'extrémité du tube jusqu'au centre de l'embout et reporter cette mesure sur le tube.



En perçant l'arbre d'enroulement, **ne forez jamais** à proximité du moteur tubulaire!

Quand on insère le moteur tubulaire dans l'arbre d'enroulement, **il ne faut ni l'enfoncer avec force ni le laisser tomber à l'intérieur.**



Installation dans le volet roulant:

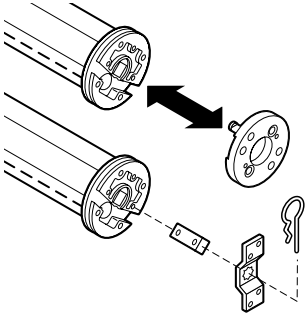
Introduire le moteur dans le tube d'enroulement avec un adaptateur/embout adéquat jusqu'à la butée de l'adaptateur.

Fixer le palier moteur à la joue.

Insérer le moteur avec le tube d'enroulement sur le palier et le fixer.

Selon la tête moteur sélectionnée, plusieurs modèles de fixation peuvent être utilisés :

- Placer le moteur avec la tige carrée dans le logement en forme d'étoile et fixer avec une goupille
- Placer le moteur dans le palier existant et fixer
- Placer le moteur dans le palier clipsable adéquat et fixer avec un ressort ou un levier rotatif

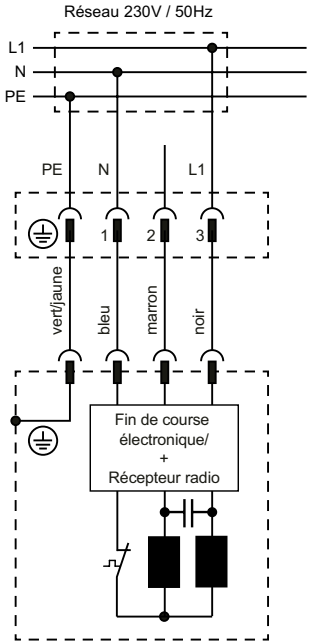


Le moteur GEIGER-SOLIDline est conçu pour des tubes à partir de 50 mm de diamètre.

FR

7. Information pour l'électricien

Attention : instructions de montage importantes. Suivre impérativement ces instructions. Un montage incorrect risque de détruire le moteur et l'unité de commutation.



Les travaux avec les bornes de service ne doivent être effectués que par des électriciens qualifiés.

Les moteurs avec fin de course électronique peuvent être connectés en parallèle.

Dans ce cas il faut tenir compte de la sollicitation maximale du dispositif de commutation.

Le changement de direction de la marche est réalisé par l'intermédiaire d'une position off.

Le temps de commutation lors d'un changement de direction de marche doit être d'au moins 0,5 s.

En cas de réseau triphasé, utiliser le même conducteur extérieur pour commander les directions montée et descente.

Les appareils utilisés à l'extérieur ou exposés de façon prolongée aux rayons ultraviolets ne doivent pas être équipés de câbles en PVC. Ces câbles ne doivent pas être utilisés s'ils risquent d'entrer en contact avec des pièces métalliques dont la température dépasse les 70°C.

Les câbles de raccordement avec des connecteurs de la Société Hirschmann sont testés et approuvés avec les raccords de la Société Hirschmann.

8. Mise en service

Définition «courte distance»:

Distance de la télécommande au moteur: 15 cm maximum,

ou

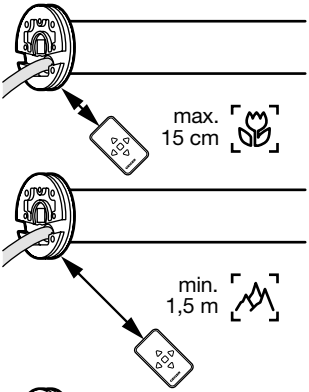
tenir la télécommande directement près du câble de connexion du moteur qui fait fonction d'«antenne» jusqu'à 3 m de distance.

Définition «longue distance» :

Distance de la télécommande au moteur : 1,5 m minimum,

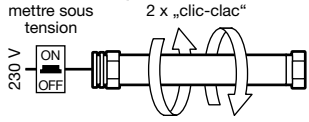
ou

distance de la télécommande au câble de connexion du moteur: 0,5 m minimum.



Programmation de la télécommande

Placer la télécommande en «courte distance» et activer la touche HAUT ou BAS et la maintenir enfoncée.



Brancher le courant. Au bout de deux secondes, le moteur confirme avec deux petites saccades (2 x clic-clac).

Trois télécommandes au max. peuvent être programmées ainsi.

9. Programmation/Suppression de la télécommande

Activer le mode de programmation (uniquement nécessaire pour d'autres télécommandes) :

Brancher le moteur au réseau électrique.

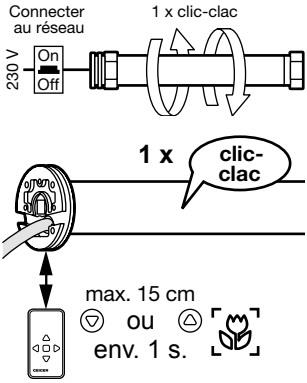
Mettre sous tension. Le moteur effectue une petite saccade (1 x clic-clac).

En «courte distance» appuyer sur la touche HAUT ou BAS pendant environ 3 secondes.

Le moteur confirme avec 1 x clic-clac.

Après chaque interruption de l'alimentation en courant, le mode de programmation **peut être** activé pour une durée de 30 minutes.

Le mode de programmation est nécessaire pour la programmation de la télécommande et pour le réglage des positions finales.



Le mode de programmation doit être activé pour programmer / supprimer la télécommande.

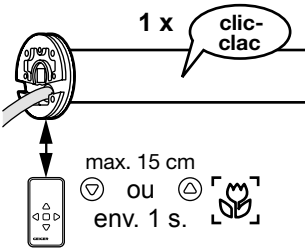
Si aucun réglage n'est effectué durant 60 secondes, le mode de programmation sera désactivé. Le moteur retourne en mode normal (3 x clic-clac).

Programmation de la télécommande

Le mode de programmation doit être activé pour programmer / supprimer la télécommande.

En «courte distance» appuyer sur la touche HAUT ou BAS pendant environ 1 seconde. Le moteur confirme avec 1 x clic-clac.

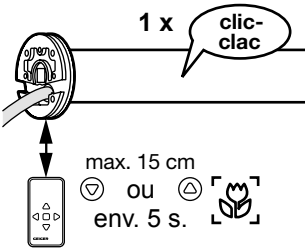
La télécommande est programmée dans le moteur.



Suppression de la télécommande programmée

Le mode de programmation doit être activé pour programmer / supprimer la télécommande.

En «courte distance» appuyez sur la touche HAUT ou BAS pendant environ 5 secondes. Le moteur réagit immédiatement par 1 x clic-clac. Maintenir la touche enfoncée jusqu'à ce que le moteur confirme la suppression de la télécommande par 1 x clic-clac.



Attention : La suppression individuelle d'une seule télécommande ou d'un seul capteur n'est pas possible. Toutes les télécommandes ou capteurs sont toujours supprimés ensemble.

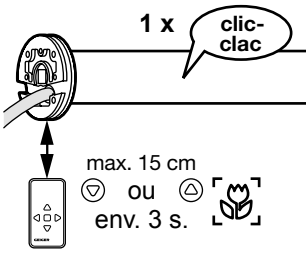
FR

10. Mode de programmation des fins de course

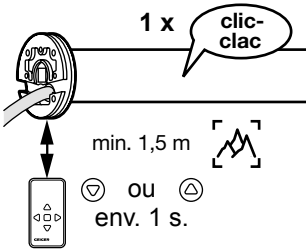
Avant de procéder au réglage des fins de course, vérifier si le moteur est en mode de programmation des fins de course. Ce mode est confirmé par une saccade du moteur (marche-arrêt-marche) lors de chaque ordre de marche. Si ce n'est pas le cas, le mode de programmation et le mode de programmation des fins de course doivent être activés.

Activer le mode de programmation

En «courte distance» appuyer sur la touche HAUT ou BAS pendant environ 3 secondes. Le moteur confirme avec 1 x clic-clac.



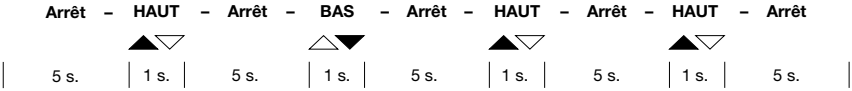
En «longue distance» appuyer sur la touche HAUT ou BAS pendant environ 1 seconde. Le moteur confirme avec 1 x clic-clac.



Une nouvelle programmation des fins de course permet soit de les modifier soit de les supprimer. (voir point réglage des fins de course).

Alternative:

Effectuer les opérations suivantes:



Attention: une pause d'au moins 5 secondes doit être respectée entre chaque opération.

FR

11. Réglage des fins de course

Afin de procéder au réglage des fins de course, vérifier si le moteur est bien en mode de programmation des fins de course. Ce mode est confirmé par une saccade du moteur (marche-arrêt-marche) lors de chaque ordre de marche.

Important: il faut d'abord programmer la fin de course inférieure.

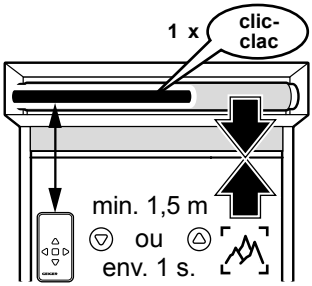
La distance entre la fin de course supérieure et la fin de course inférieure doit être environ de 25 cm ce qui correspond à au moins une rotation du moteur.

1. Activer la touche HAUT ou BAS pour piloter le volet vers la fin de course inférieure.
2. Le volet continue sa descente jusqu'à la butée et le moteur s'arrête automatiquement.
3. Le volet se dirige automatiquement sur la position supérieure, le moteur s'arrête dès que la position supérieure est atteinte par le volet.
   Au cours de la répétition des plusieurs „clic-clacs", vous avez le temps d'appuyer par deux fois sur la touche BAS pour recommencer le cycle de programmation.
   Après le quatrième „clac-clac" le processus de programmation est achevé et le moteur retourne en mode normal. Les touches HAUT et BAS sont maintenant assignées au sens de rotation du moteur.

12. Programmation de la position intermédiaire

Depuis une position quelconque, piloter le volet jusqu'à la position souhaitée, l'arrêter soit avec la touche de direction opposée soit avec la touche d'arrêt. Garder cette touche enfoncée pendant environ 3 secondes jusqu'à confirmation du moteur (1 x clic-clac). Puis relâcher la touche

La position intermédiaire est alors mémorisée.

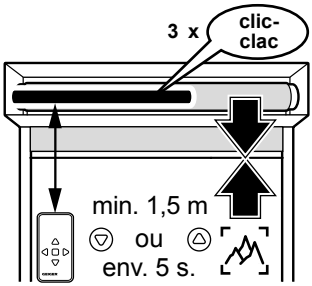


Modification de la position intermédiaire

Procéder selon «programmation d'une position intermédiaire» en sélectionnant une nouvelle position.

Supprimer une position intermédiaire

Arrêter le volet dans sa montée ou sa descente et maintenir la touche enfoncée pendant environ 5 secondes.
Le moteur réagit au bout de 3 secondes avec 1 x clic-clac et confirme ensuite la suppression avec 3 x clic-clac.



FR

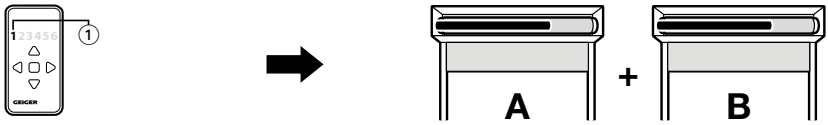
13. Commande groupée

(voir aussi paragraphe «programmation/annulation de la télécommande»)

1. Commande groupée volets A et B avec une télécommande 1 canal.

Volets A + B

1. Appuyer 3 sec. à courte distance pour activer le mode de programmation du volet A.
2. Appuyer 1 sec. à courte distance pour programmer la télécommande du volet A.
3. Appuyer 3 sec. à courte distance pour activer le mode de programmation du volet B.
4. Appuyer 1 sec. à courte distance pour programmer la télécommande du volet B.



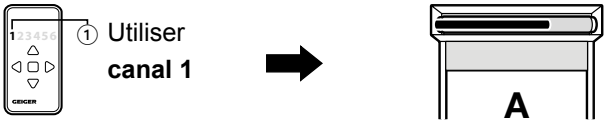
La même opération est possible sur trois volets ou plus.

FR

2. Commande individuelle ou groupée des volets A et B avec une télécommande 6 canaux.

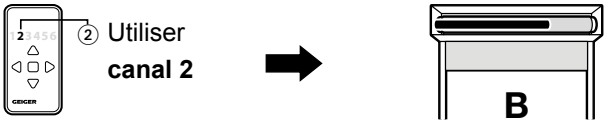
Volet A

1. ppuyer 3 sec. à courte distance pour activer le mode de programmation du volet A.
2. Appuyer 1 sec. à courte distance pour programmer la télécommande du volet A.



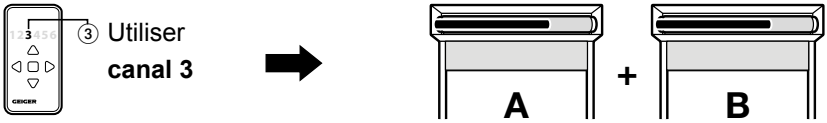
Volet B

1. Appuyer 3 sec. à courte distance pour activer le mode de programmation du volet B.
2. Appuyer 1 sec. à courte distance pour programmer la télécommande du volet B.



Volets A + B

1. Appuyer 3 sec. à courte distance pour activer le mode de programmation du volet A.
2. Appuyer 1 sec. à courte distance pour programmer la télécommande du volet A.
3. Appuyer 3 sec. à courte distance pour activer le mode de programmation du volet B.
4. Appuyer 1 sec. à courte distance pour programmer la télécommande du volet B.



14. Déconnexion de la fonction «courte distance»

Dans le cas où deux moteurs sont montés de telle sorte qu'ils réagissent tous les deux en courte distance, il y a la possibilité de déconnecter la fonction de proximité sur l'un des deux.

Condition préalable : les moteurs doivent être assignés à des paires de touches différentes.

Pour déconnecter cette fonction, piloter le volet sélectionné en position supérieure, appuyer sur la touche HAUT et la maintenir appuyée environ 5 secondes jusqu'à confirmation du moteur (2 x clic-clac).

Pour connecter la fonction de détection de proximité, le moteur doit être coupé du réseau.

FR

15. Télécommande

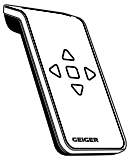
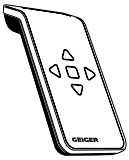
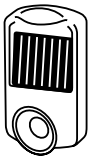
Il est possible de mémoriser jusqu'à trois télécommandes différentes. Par conséquent, le moteur peut appartenir à trois groupes différents et indépendants les uns par rapport aux autres. En plus, deux télécommandes peuvent être mémorisées pour les détecteurs.

Si trois télécommandes ont déjà été mémorisés, la tentative de mémorisation d'une quatrième télécommande entraîne la suppression du troisième code, qui sera remplacé par le nouveau code.

De même, si deux capteurs ont déjà été mémorisés, la tentative de mémorisation d'un troisième capteur entraîne la suppression du deuxième capteur qui sera remplacé par le nouveau capteur.

Exemple :

Récepteur radio dans le moteur

Groupe 1	Groupe 2	Groupe 3	Capteur 1	Capteur 2
				

Programmation à courte / longue distance

Le récepteur radio du moteur est équipé d'un détecteur de proximité, capable de repérer si un émetteur est activé à une certaine distance = longue distance (au moins 1,5 m de distance par rapport au moteur resp. 0,5 m par rapport au câble d'alimentation du moteur), ou s'il se trouve tout près de l'antenne = proximité directe (distance maximale 15 cm resp. directement sur le câble).

⚠ Attention : Si des récepteurs radio ou des câbles d'alimentation de moteur se trouvent tout près l'un à côté de l'autre, la transmission involontaire de codes vers un récepteur qui n'est pas visé est possible.

Recommandation :

Coupez provisoirement du réseau les moteurs qui doivent être commandés par une autre paire de touches ou une autre télécommande.

Les premiers 6 chiffres des télécommandes (portables et murales) de la série LC sont réglages. Les interrupteurs DIP No. 7, 8 et 9 sont sans fonctions.

16. Atteindre les positions de fin de course

FR

Si aucune position intermédiaire n'est programmée :

Il suffit d'appuyer brièvement sur la touche qui correspond à la direction concernée.

Pour arrêter le mouvement du volet, appuyez brièvement sur la touche qui correspond au sens inverse.

Si un détecteur soleil-vent est intégré dans le système, les positions de fin de course sont atteintes dans le mode automatique (soleil-marche).

Si une position intermédiaire est programmée :

Pour atteindre les positions de fin de course, la touche correspondante doit être tenue enfoncée pendant au **moins 1,5 secondes**.

Si la touche est enfoncée **moins de 1,5 secondes, la position intermédiaire** sera atteinte. Pour arrêter le mouvement du volet, appuyez **brièvement** sur la touche qui correspond au sens inverse.

Si un détecteur soleil-vent est intégré dans le système, les positions intermédiaires sont toujours atteintes dans le mode automatique (soleil-marche).

17. Détection d’obstacle

Le couple de rotation nécessaire est mémorisé si, après programmation préalable, un premier déroulement complet et ininterrompu du store, d’une position de fin de course vers l’autre, a été effectué.

Lors de chaque déroulement complet et ininterrompu du store d’une position de fin de course vers l’autre qui suit, le couple de rotation nécessaire est automatiquement recalculé. Les altérations lentes de l’installation, dues à l’âge, à l’encrassement, au froid ou à la chaleur sont ainsi automatiquement prises en compte.

Ce processus est effectué pour les deux sens de direction indépendamment l’un de l’autre. Dès que le moteur détecte un obstacle dans la direction HAUT ou BAS, il s’arrête automatiquement. Le moteur essaie ensuite plusieurs fois d’atteindre la position finale, puis il se bloque. Le sens de la marche dans lequel l’obstacle a été détecté reste bloqué. Le blocage est levé si le moteur a été activé en sens inverse pour une courte durée. La présence d’un obstacle nécessite donc un déverrouillage avant que le sens de la marche concerné puisse être à nouveau activé.

18. Recalage des fins de course

Le moteur doit être programmé avec les fins de course (stoppeur et verrou).

En cas de fin de course programmé et équipé de butée le moteur s’arrête avant d’arriver à la butée pour éviter la charge mécanique du tablier.

Les fins de course sont automatiquement recalés après 5, 20 et ensuite chaque 50 cycles d’ouverture et de fermeture.

Si le tablier subit des variations naturelles à cause d’un changement de température, la correction sera effectuée dès le prochain recalage des fins de course.

Si le changement de la température modifie l’enroulement en faisant arrêter le tablier contre la butée, il y aura un recalage immédiat des fins de course.
Le compteur des recalages des fins de course sera mis au zéro.

19. Guide de dépannage

Problème	Solution
Le moteur tubulaire ne fonctionne pas.	• Le moteur n'est pas emboîté. Vérifiez le branchement emboité. • Vérifier que la ligne de raccordement n'est pas endommagée. • Vérifiez la tension et faîtes appel à un électricien qualifié.
Le moteur fonctionne vers le bas au lieu de fonctionner vers le haut.	• Les fins de course n'ont pas été installées dans l'ordre correct.
La télécommande ne fonctionne pas.	• Vérifier la batterie. • Le capteur vent a déclenché un temps de blocage. Essayer à nouveau après la durée de repos du vent. • La télécommande a été annulée par erreur. Renouveler la programmation.
Après de nombreuses descentes/montées le moteur s'arrête et ne réagit plus.	• Le moteur a trop chauffé et s'est arrêté. Essayez à nouveau après l'avoir fait refroidir pour environ 15 minutes.
Le moteur ne fonctionne plus automatiquement.	• L'automatisme soleil est désactivé. • Le capteur vent a déclenché un temps de blocage. Essayer à nouveau après la durée de repos du vent. • La télécommande a été annulée par erreur. Renouveler la programmation.
Le moteur fait une saccade en démarrant (marche-arrêt-marche).	• Le moteur est en mode de programmation. Le déplacement minimum n'a pas été respecté lors de la programmation.
Le moteur ne réagit pas en courte distance.	• Rapprocher le plus possible l'émetteur manuel de la tête de moteur. • Changer les piles de la télécommande. • La courte distance est désactivée. Pour la réactiver, déconnecter le moteur de l'alimentation électrique pendant 3 secondes environ. • Le temps de programmation (30 min.) est écoulé.

FR

20. Maintenance

Le moteur ne nécessite aucun entretien.

21. Déclaration de conformité

GEIGER Antriebstechnik

Déclaration de conformité CE

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Antriebstechnik
Schleifmühle 6

D-74321 Bietigheim-Bissingen

Désignation du produit : Moteur pour stores vénitiens, moteur pour volets roulants, moteur pour stores bannes

Types : **GJ56..**

GR45..

GU45..

GSI56..

Le produit désigné satisfait aux dispositions de la directive :

2006/42/CE

« Directive 2006/42/CE du Parlement européen et du Conseil du 17 mai 2006 concernant le rapprochement des dispositions législatives, réglementaires et administratives des États membres relatives aux machines »

2004/108/CE

« Directive 2004/108/CE du Parlement européen et du Conseil du 15 décembre 2004 relative au rapprochement des législations des États membres concernant la compatibilité électromagnétique et abrogeant la directive 89/336/CEE »

La conformité du produit désigné avec les exigences des directives est établie en particulier par le respect intégral des normes suivantes :

DIN EN 60335-1	DIN EN 55014-1	DIN EN 61000-3-2
DIN EN 60335-2-97	DIN EN 55014-2	DIN EN 61000-3-3
DIN EN 62233		

Le VDE, Merianstr. 28, D-63069 Offenbach, est un institut de tests et de certification accrédité (No. d'identification CE 0366) qui teste et certifie pour la société Gerhard Geiger GmbH & Co. KG.

Personne autorisée à constituer le dossier technique : Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Adresse : Schleifmühle 6, D-74321 Bietigheim-Bissingen

Bietigheim-Bissingen, le 24.06.2015

Hans-Michael Dangel (Direction générale)

22. Caractéristiques techniques

Caractéristiques techniques des tubes motorisés SOLIDline-KS (GU45..)					
	GU4510	**GU4520**	**GU4530**	**GU4540**	**GU4550**
Tension	230 V~/50 Hz				
Courant	0,47 A	0,63 A	0,8 A	1,0 A	1,0 A
Cos Phi (cosφ)	>0,95				
Courant d'appel (facteur)	x 1,2				
Puissance	105 W	140 W	180 W	220 W	220 W
Couple	10 Nm	20 Nm	30 Nm	40 Nm	50 Nm
Nombre de tours	16 1/min	16 1/min	16 1/min	16 1/min	12 1/min
Type de protection	IP 44				
Longueur[1)]	516,5 mm	546,5 mm	566,5 mm	586,5 mm	586,5 mm
Mode d'exploitation	S2 4 min	S2 5 min	S2 4 min	S2 4 min	S2 4 min
Niveau sonore moyen[2)]	39 dB(A)	41 dB(A)	41 dB(A)	43 dB(A)	-
Diamètre	45 mm				
Poids	env. 1,90 kg	env. 2,20 kg	env. 2,40 kg	env. 2,70 kg	env. 2,70 kg
Température ambiante / humidité	Fonctionnement: T = -10°C .. +60°C / H max. 90% Stockage : T = -15°C .. +70°C / sec, sans condensation				

[1)] **SOLIDline-ZN**: -1 mm / **SOLIDline-COM** + 3,5 mm / **SOLIDline-SOC**: + 3 mm

[2)] Les données sur le niveau sonore moyen ne sont fournies qu'à titre indicatif. Les valeurs sont déterminées par GEIGER à une distance de 1 m avec un moteur suspendu, tournant à vide, pour obtenir une valeur moyenne sur plus de 10 secondes. Ce test n'est basé sur aucune norme d'essai spécifique.

Sous réserves de modifications techniques

23. Recyclage

Recyclage des matériaux d'emballage

Les matériaux d'emballage sont des matières premières et donc réutilisables.

Dans l'intérêt de la protection de l'environnement, veuillez adopter les méthodes de collecte sélective conformément aux prescriptions en vigueur dans votre pays.

Élimination des appareils électriques et électroniques.

Les appareils électriques et électroniques usagés doivent être collectés et éliminés séparément selon les règlements de l'Union Européenne.

FR

Pour toutes questions techniques veuillez nous contacter au :
+49 (0) 7142 938-333.

GEIGER Antriebstechnik

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Schleifmühle 6
D-74321 Bietigheim-Bissingen
Téléphone : +49 (0) 7142 938-0
Téléfax : +49 (0) 7142 938-230
E-Mail : info@geiger.de
Internet : www.geiger.de